НАЦІОНАЛЬНА АКАДЕМІЯ НАУК УКРАЇНИ

ІНСТИТУТ ПРОБЛЕМ МАТЕМАТИЧНИХ МАШИН І СИСТЕМ

03187, Україна, м. Київ,
Пр. Акад. Глушкова, 42
http://www.immsp.kiev.ua

Факс: (044) 526-64-57
Тел.: (044) 526-24-97

Автоматизовані системи інформаційної підтримки прийняття рішень органами державного управління

Ситуаційний центр Інституту

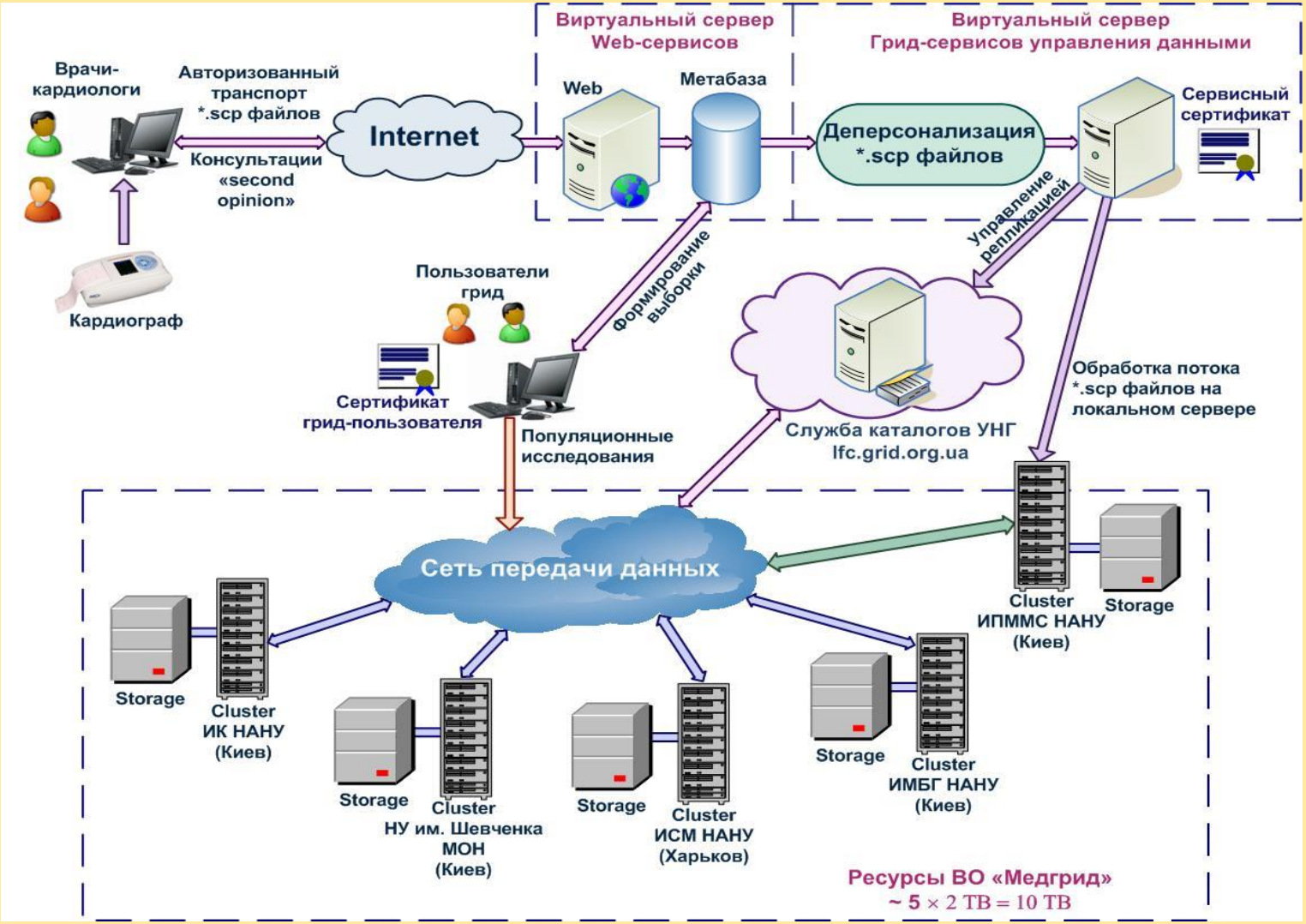
Система «РАДА»

Оригінальний пульт системи «Рада-IV» - АРМ депутата

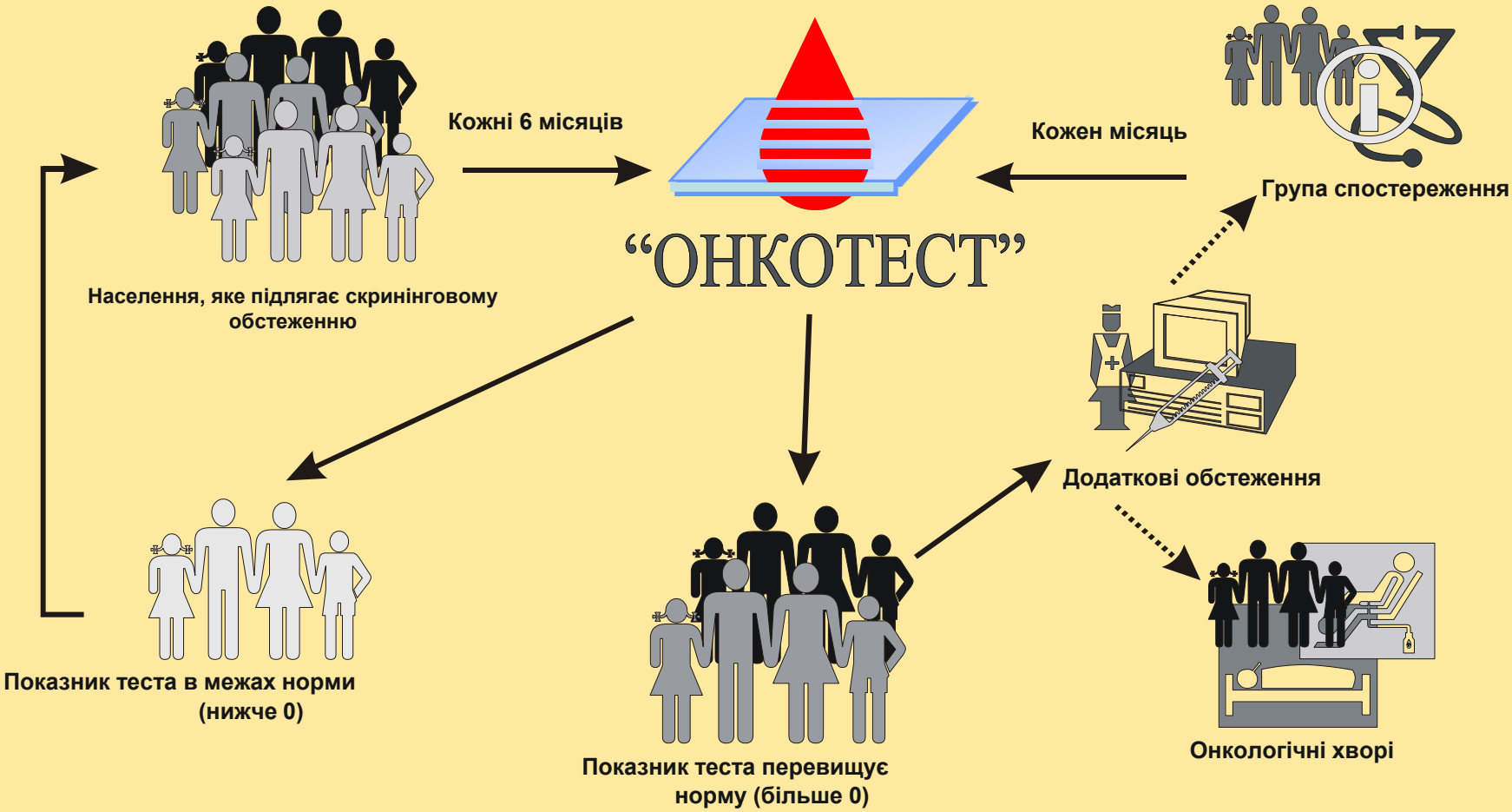
Впровадження системи «Рада-IV» в місті Києві

Система «Рада» в м. Дніпро

Проект «Медична грід-система» для популяційних досліджень в кардіології на базі електрокардіограм «МедГрід» http://medgrid.immsp.kiev.ua



Двоетапна технологія скринінгу на базі метода «Онкотест-2»



Розробки АСУ на об'єктах комунальної сфери м.Києва. Впроваджено більше 10 000 АСУ

В будинку по пр. Григоренка, 7а задіяно більше 100 ШУ ЕЛЕКОН-11

Автоматика для новобудов

Перша система диспетчеризації висотних будинків

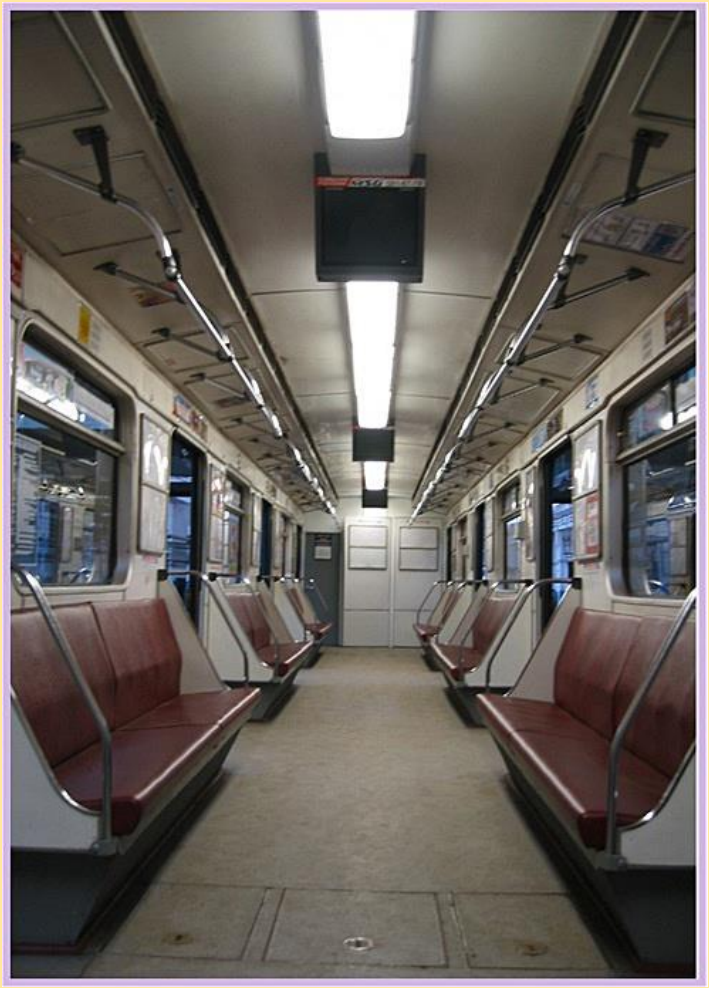
Житловий будинок з 4-х секцій на Дніпровській набережній, 10а м/р

На ж/масив «Позняки-2» інженерним обладнанням управляє автоматика ШУ ЕЛЕКОН-11

Автоматизовані системи керування устаткуванням і технологіями

Установки електронно-променевого зварювання нового покоління

Розробка сучасних енергоекономних систем освітлення на базі світлодіодних технологій

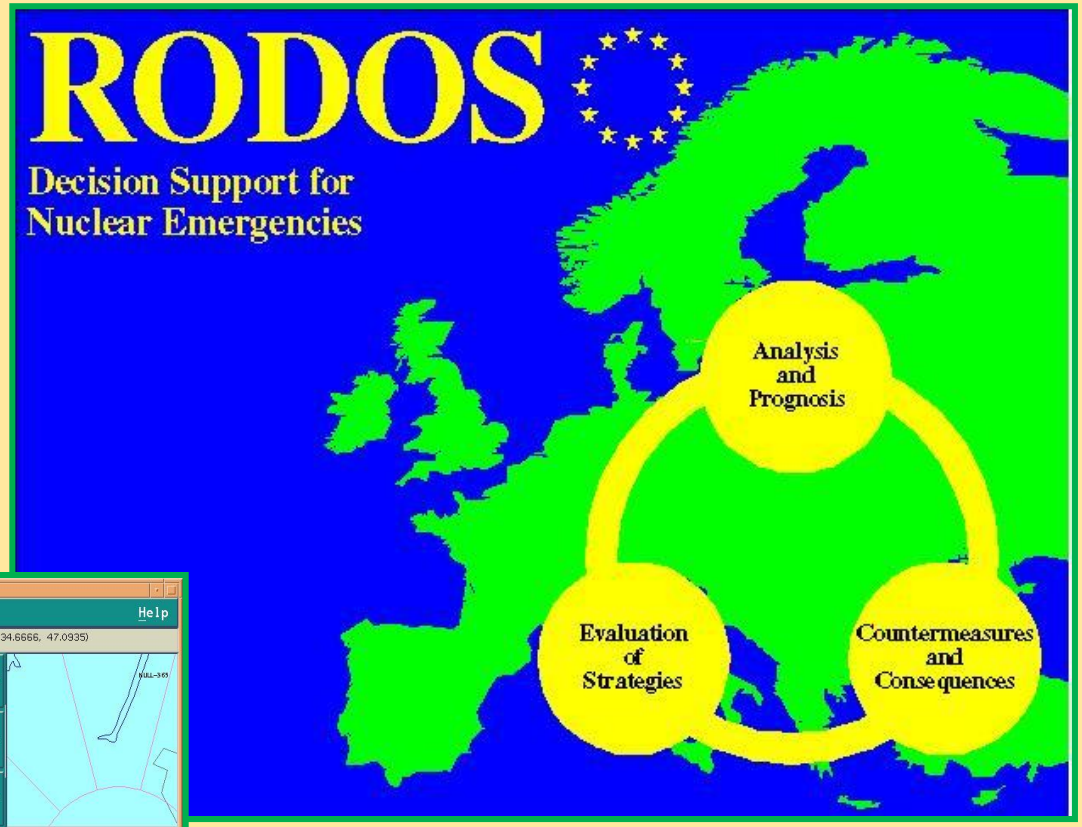


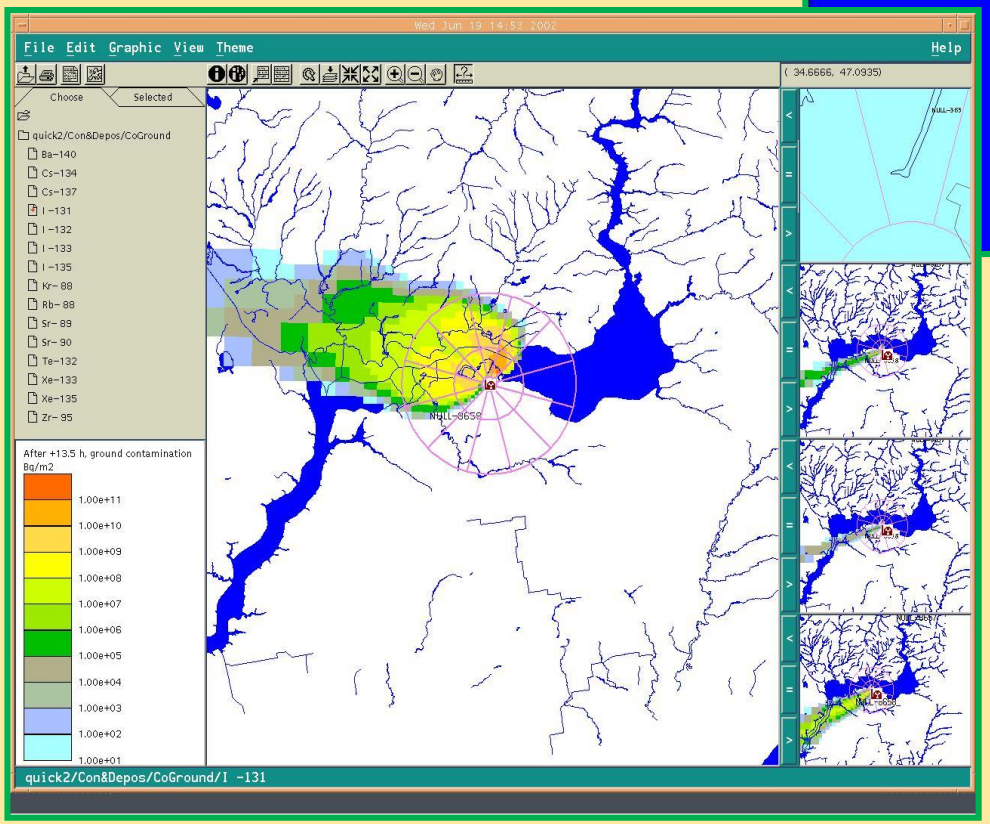
Системи освітлення вагонів метрополітену

Декоративна підсвітка архітектурних споруд

Підсвітка будівлі Міністерства освіти і науки, молоді та спорту України)

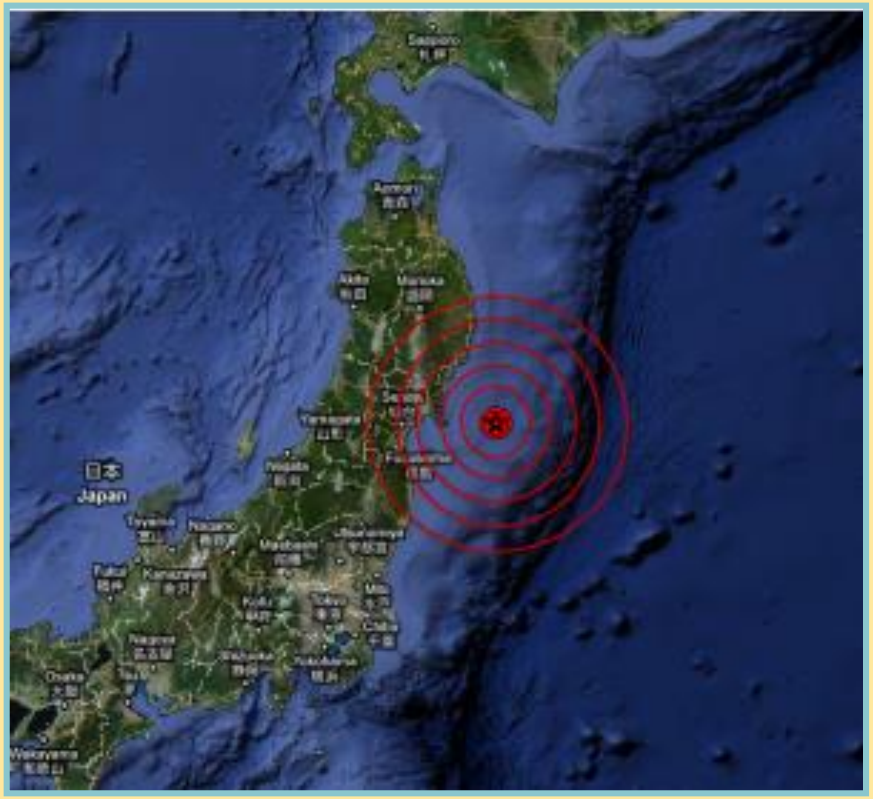
Гідрологічний модуль Європейської системи підтримки прийняття рішень при радіаційних аваріях РОДОС





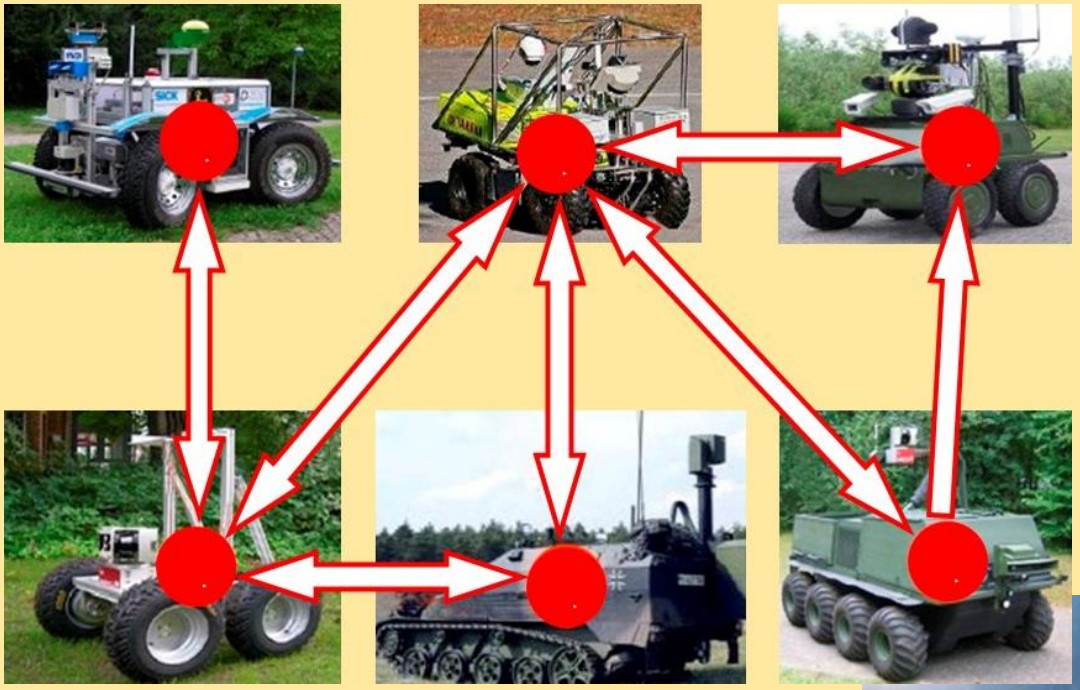
На основі системи РОДОС створена загальнодержавна система реагування на ядерні аварії

Система оперативного прогнозування розповсюдження радіаційних забруднень у повітрі та водному середовищі



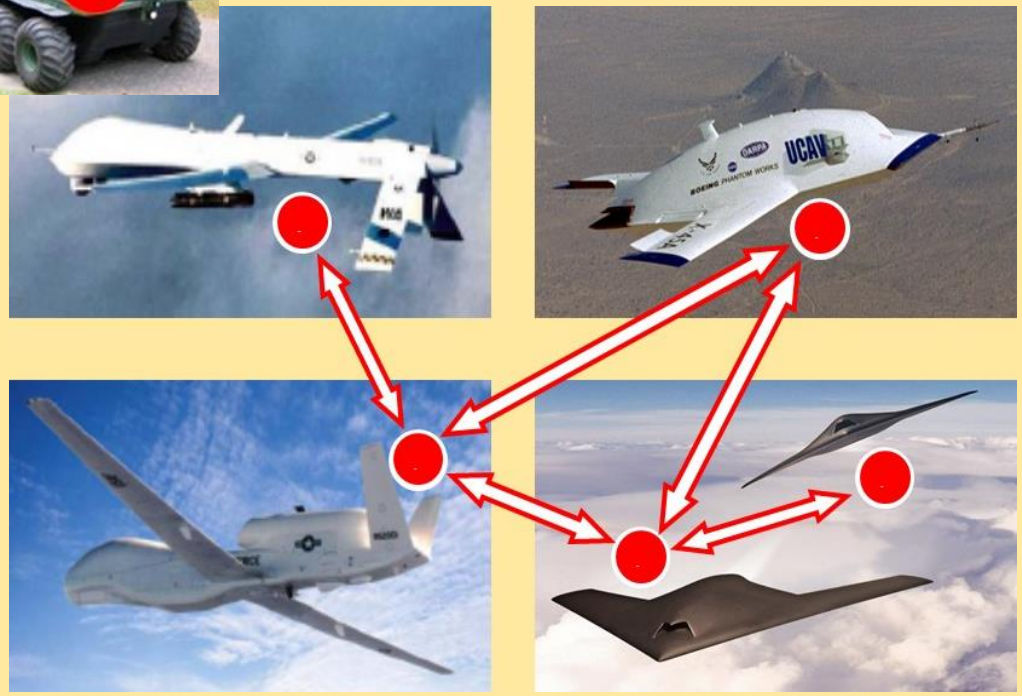
Прогнозування радіаційного забруднення повітря та морського середовища в районі АЕС «Фукусіма-1» після аварії

Розподілена технологія глобального управління

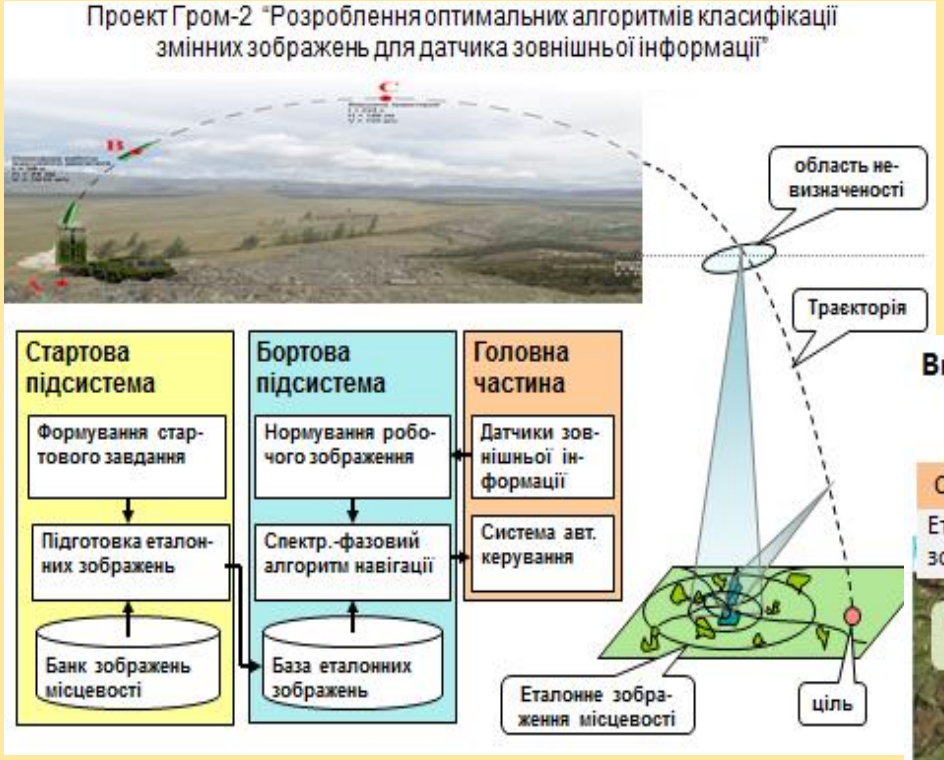


Інтеграція європейських наземних мобільних роботів

Інтеграція літаючих безпілотних засобів



Високоточні системи візуальної навігації для безпілотних літальних апаратів та ракет



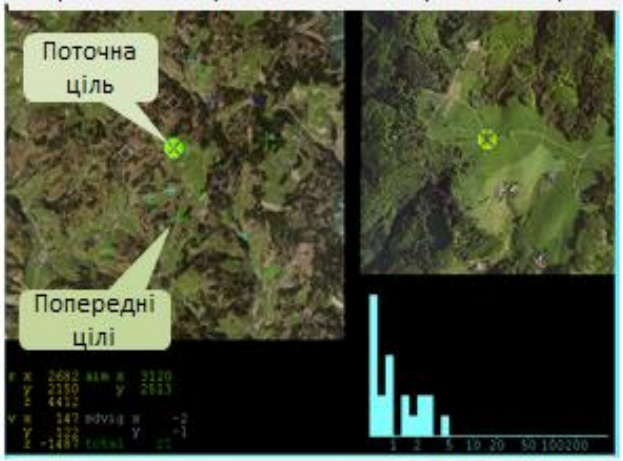
Випробування високоточної системи візуальної навігації

Проект «Гром-2 Алгоритм», замовник ДП «КБ «Південне ім. М.К. Янгеля»

Серія з 25 випробувань на гірській місцевості

Еталонне супутникове зображення місцевості

Зображення з бортової камери



Поточні координати

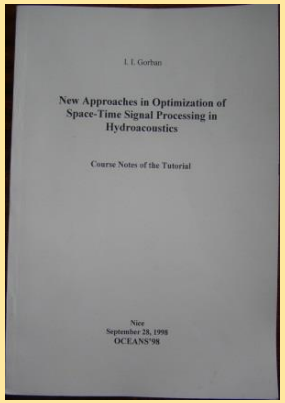
Розподіл промахів (м)

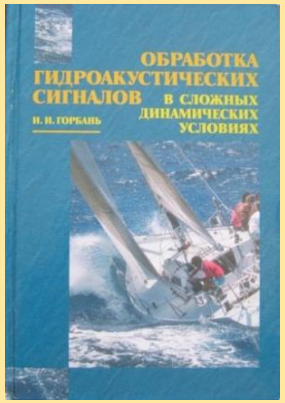
Випробувальний програмний комплекс:

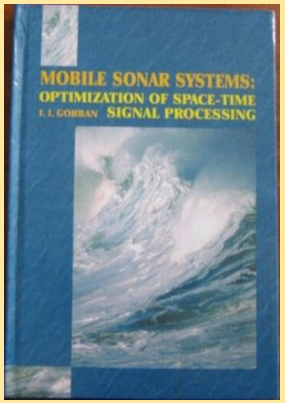
- Імітує політ до визначеної на заданій місцевості цілі в реальному масштабі часу.
- Забезпечує високоточну візуальну навігацію при наближених до реальних умовах спостереження.
- Дозволяє вести одиночні та серійні випробування систем візуальної навігації, та одержувати статистичні оцінки їх результатів.

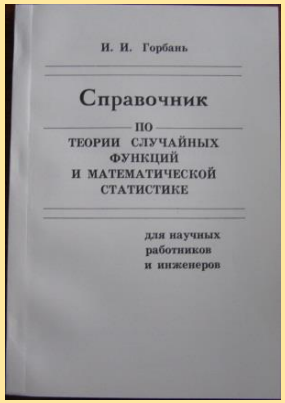
Сертифікація технологій і засобів обчислювальної техніки

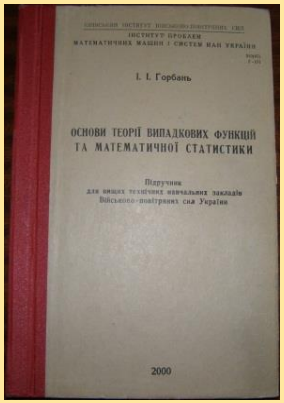
Фізико-математична теорія гіпервипадкових явищ

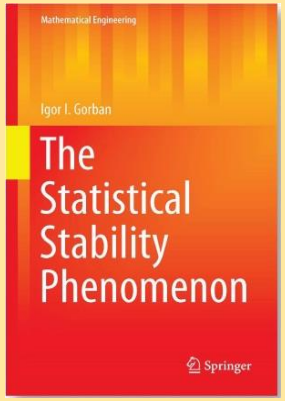






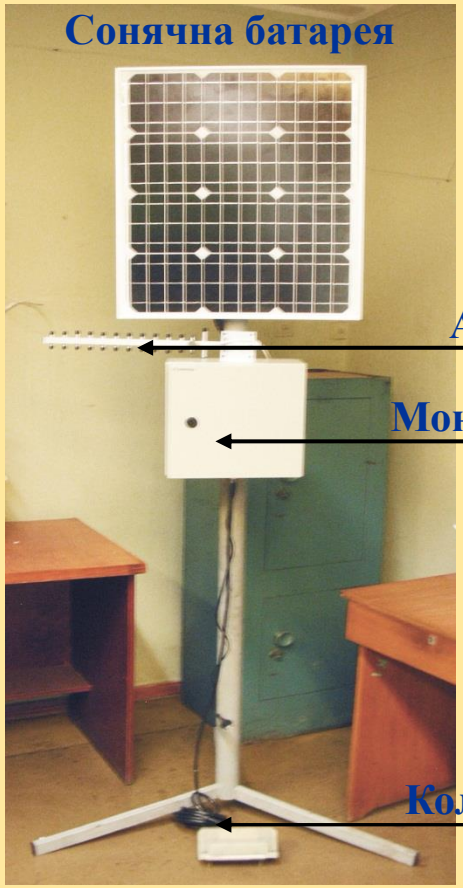






Результати досліджень відображені в 12 монографіях

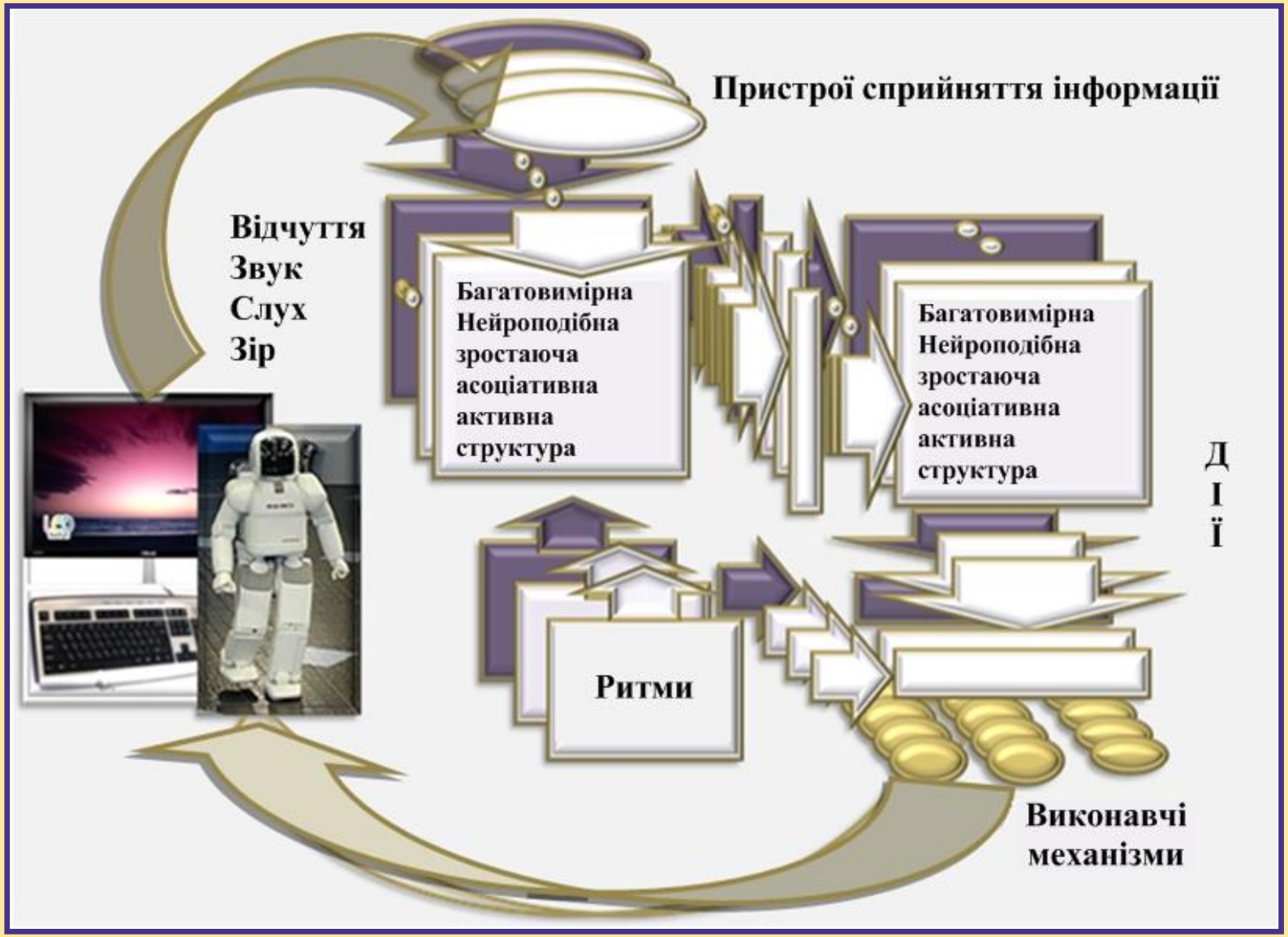
Контрольно-інформаційна система для залізничних переїздів «Благовіст»



Інформаційне табло

Лічильний пункт

Центральний пункт

«ЕЛЕКТРОННИЙ МОЗГ»

для інтелектуальних обчислювальних систем і роботів